基于BAM和CNN-GRU混合模型的辅助动力装置 排气温度预测方法^{*}

何永勃,曹祝兵,于 洁

(中国民航大学 电子信息与自动化学院, 天津 300300)

摘 要:对飞机辅助动力装置(Auxiliary Power Unit, APU)排气温度(Exhaust Gas Temperature, EGT)的准确预测可为APU健康管理提供重要信息。传统方法在长周期预测中精度较低。提出一种基于 特征与时序的双侧注意力机制(Bilateral Attention Mechanism, BAM)和卷积神经网络(Convolutional Neural Network, CNN)-门控循环单元(Gated Recurrent Unit, GRU)的混合模型,选取5个与排气温度 关联度较高的特征参数对EGT进行多变量预测。引入BAM可自动量化输入变量与EGT的关联度,并加 强历史关键信息对预测输出的表达;引入CNN可提取反映EGT非平稳动态变化的高维特征。实验结果 表明:所提出的混合模型在单步与多步的长时间序列和多变量输入EGT预测均取得很好的效果。相比于 BAM-GRU模型、CNN-GRU模型、GRU模型、长短期记忆(Long Short-Term Memory, LSTM)模型、 支持向量机(Support Vector Machine, SVM)模型和反向传播(Back Propagation, BP)模型,混合模型 的预测精度有较大程度提高。

关键词:辅助动力装置;排气温度;门控循环单元;特征注意力机制;时序注意力机制;卷积神经网络中图分类号:V231.1 文献标识码:A 文章编号:1001-4055 (2022) 11-210351-09 DOI: 10.13675/j.enki. tjjs. 210351

Prediction Method of Auxiliary Power Unit Exhaust Temperature Based on BAM and CNN-GRU Mixed Model

HE Yong-bo, CAO Zhu-bing, YU Jie

(School of Electronic Information and Automation, Civil Aviation University of China, Tianjin 300300, China)

Abstract: Accurate prediction of exhaust gas temperature (EGT) of aircraft auxiliary power unit (APU) can provide important information for APU health management. Traditional methods have low accuracy in long-term forecasting. A hybrid model of bilateral attention mechanism (BAM) and convolutional neural network (CNN)-gated recurrent unit (GRU) based on characteristic and temporal is proposed, five characteristic parameters with high correlation degree with exhaust temperature were selected to make multivariate prediction of EGT. The introduction of BAM can automatically quantify the correlation between input variables and EGT, and strengthen the expression of historical key information on the predicted output. The introduction of CNN can extract high-dimensional features that reflect the non-stationary dynamic changes of EGT. Experimental results show that the proposed hybrid model achieves good results in single-step and multi-step long time series and mul-

^{*} 收稿日期: 2021-06-02; 修订日期: 2021-07-09。

基金项目: 民航科技项目基金 (MHRD20150220)。

通讯作者:何永勃,博士,副教授,研究领域为航空检测技术及智能化仪表。

引用格式:何永勃,曹祝兵,于 洁. 基于BAM和CNN-GRU混合模型的辅助动力装置排气温度预测方法[J]. 推进技术, 2022, 43(11):210351. (HE Yong-bo, CAO Zhu-bing, YU Jie. Prediction Method of Auxiliary Power Unit Exhaust Temperature Based on BAM and CNN-GRU Mixed Model[J]. Journal of Propulsion Technology, 2022, 43(11):210351.)

tivariate input EGT predictions. Compared with the BAM-GRU model, CNN-GRU model, GRU model, long short-term memory (LSTM) model, support vector machine (SVM) model and back propagation (Back Propagation, BP) model, the prediction accuracy of the hybrid model has been greatly improved.

Key words: Auxiliary power unit (APU); Exhaust gas temperature (EGT); Gated and recurrent (GRU); Characteristic attention mechanism; Temporal attention mechanism; Convolutional neural network (CNN)

1 引 言

辅助动力装置(Auxiliary Power Unit, APU)是位 于飞机尾端的小型涡轮发动机,是除主发动机外的 一台动力装置,可向飞机提供电源和压缩空气,也有 部分 APU 可为飞机提供附加推力,也是当飞机在空 中停车后再启动的主要装备,因此成为飞机上一个 不可或缺的系统^[1-3]。

排气温度(Exhaust Gas Temperature, EGT)作为一 个关键的气路性能参数,可直接反映 APU的运行状况,是其它性能指标退化的综合表现,因此 EGT 可以 作为判断 APU 健康状态的一个主要性能指标。对 EGT 的准确预测可以对 APU 的健康状态进行监控与 判断,并为维修提供决策支持^[4-5]。由于 APU 是一个 高度耦合的复杂非线性系统,其各部件工作状态变 化导致了 EGT 呈现非线性的时变规律,使得 EGT 的 预测变得更加复杂,所以对于 EGT 的预测需要考虑 APU 内各种性能参数的共同作用^[6-8]。

国内外学者对于排气温度的预测展开了大量研 究,王坤等^[9]采用一种基于自适应变异粒子群的算法 来对支持向量机(Support Vector Machine, SVM)参数 进行优化,以此来提高APU性能参数的预测精度。 曹惠玲等[10]提出了一种基于滑动时窗策略自适应优 化SVM的方法,来对排气温度偏差值进行在线预测。 Yilmaz^[11]利用排气温度与其它发动机性能参数之间 的关系对排气温度进行了评估。上述方法虽然取得 了不错的预测效果,但是针对长时间序列、考虑多参 数变量和多时间步进行预测时,预测精度就不是很 高。对 EGT 的预测本质上就是对时间序列进行预 测,近年来随着深度学习的迅速发展,使得对时间序 列预测的研究更加有针对性[11-13]。长短时神经网络 的出现解决了序列长时间被遗忘的问题[14]。卷积神 经网络(Convolutional Neural Network, CNN)具有强大 的特征提取能力,对模型输入样本的特征进行挖掘, 提取深层次的变量之间局部依赖关系,很大程度上 提高了模型预测精度[15]。在时间序列预测中引入注 意力机制可以为重要时段或变量进行加权,提高预 测准确度^[16]。余映红^[17]建立多变量的长短期记忆 (Long Short-Term Memory, LSTM)模型对航空发动机 性能参数进行预测。Pak 等^[18]搭建了 CNN-LSTM 的 网络模型,结合相关参数变量对第二天 PM2.5 的平均 浓度进行预测。崔宇等^[19]搭建双重注意力机制的神 经网络模型,对变压器中溶解气体进行多变量预测。 傅颖颖等^[20]将图神经网络与注意力机制进行融合, 实现了对 PM2.5 的多步预测。Bashar 等^[21]提出一种 基于自编码器小波的具有注意机制的深度神经网 络,用于植物茎径生长的多步预测。

本文提出一种基于双侧注意力机制(Bilateral Attention Mechanism, BAM)和 CNN-GRU(Gated Recurrent Unit)的混合模型来对 APU的气路参数 EGT进行 多变量预测,选取与 EGT有关的其它特征性能参数 作为输入^[22-23],EGT作为输出。首先在输入侧引入特 征注意力机制,对性能参数与EGT输出的关联关系 进行量化;再通过一维(One Dimensional,1D)-CNN强 大的特征提取的能力,挖掘输入信息之间的局部特 征关系,充分利用映射到高维空间的输入信息;最后 在输出侧引入时序特征注意力机制,加强历史时刻 重要信息对预测输出的表达。旨在建立时间节点下 各性能参数的依赖的预测模型,挖掘 APU在不同状 况下性能参数的特征与EGT的联系,准确地预测EGT。

2 深度学习模型原理

2.1 1D-CNN

卷积神经网络通过局部连接和权值共享的方式 对原始数据进行高维特征映射,挖掘原始数据的特 征信息。1D-CNN主要用来处理时间序列,其内部结 构如图1所示,主要由卷积层、池化层和全连接层等 组成。对于处理时间序列,卷积层是提取数据在方 向上的平移特征,提取时间序列上有效的特征向量, 从数学的角度上分析就是对数据进行循环乘积与求 和,具体的表达式如下

$$y(\boldsymbol{\mu}) = w(\boldsymbol{\mu}) \cdot v(\boldsymbol{\mu}) = \sum_{\tau=0}^{N} w(\boldsymbol{\mu} - \tau) v(\tau) M \quad (1)$$

式中y,w,v为序列,µ代表卷积次数,M为v的长度。



2.2 注意力机制

注意力机制是模拟人脑注意力的一种资源分配 模型,人类大脑可以在某个时间节点上关注一些感 兴趣的重要信息并忽略无关的信息,对于不同信息 的注意力分配,更加能突出重要信息的影响程度。 注意力模型就是通过这种对不同信息的概率分配模 式,使重要信息分配更大的权重,以此来提高模型对 于重要信息的提取,提高模型的预测精度。在时序 预测中,注意力机制既可以作用到输入侧,来反映每 个特征参数与预测输出的关联程度,也可以作用到 输出侧,对历史时刻的信息进行加权表达,突出与当 前预测有关的重要时间点信息。

2.3 GRU

GRU 网络是 LSTM 网络的一种改进模式,能够捕提时间序列的长期依赖关系。通过对 LSTM 网络内部的门结构进行优化,将输入门与遗忘门合并为一个更新门,同时把神经元的状态与隐层的状态进行混合,很大程度上减少了 LSTM 网络单元的参数数量。更新门将输入向量与 X_i 与上一个时刻的状态记忆变量 h_{i-1} 的合并矩阵通过激活函数的非线性变换后输入到更新门中,决定上一时刻的信息保留到当前状态的程度。重置门则以 $1 - z_i$ 倍的 h_{i-1} 与 z_i 倍 \tilde{h}_i 的方式将先前状态信息与当前状态信息进行结合,作为当前状态信息的输出。GRU 网络的基本结构如图 2 所示,数学表达式如式(2)所示。



Fig. 2 GRU network

$$\begin{cases} \mathbf{r}_{t} = \boldsymbol{\sigma}(\mathbf{W}_{r} \cdot [\mathbf{h}_{t-1}, \mathbf{X}_{t}]) \\ \mathbf{z}_{t} = \boldsymbol{\sigma}(\mathbf{W}_{z} \cdot [\mathbf{h}_{t-1}, \mathbf{X}_{t}]) \\ \tilde{\mathbf{h}}_{t} = \tanh(\mathbf{W}_{\tilde{h}} \cdot [\mathbf{r}_{t} \times \mathbf{h}_{t-1}, \mathbf{X}_{t}]) \\ \mathbf{h}_{t} = (1 - \mathbf{z}_{t}) \times \mathbf{h}_{t-1} + \mathbf{z}_{t} \times \tilde{\mathbf{h}} \end{cases}$$
(2)

图 2 与式(2)中: X_i , h_{i-1} , r_i , z_i , \tilde{h}_i , h_i 分别为输入 信息、上一时刻的状态信息、更新门、重置门、输入向 量与先前隐层状态信息的汇总、当前隐层状态的输 出; W_i , W_i , M_i 为各个门状态的可训练权重矩阵; σ 表 示为 Sigmoid 函数。

3 基于 BAM 和 CNN-GRU 混合模型的 APU 排气温度预测模型

3.1 APU的排气温度预测的数学模型

APU的 EGT 不仅与系统内各种部件的运转密切 相关,还与外部的飞行环境有关,如大气静温、飞行 高度、气压等,但是这些属于外部因素,且会间接影 响系统内各部件的运行状态,进而使 EGT 发生变化。 故根据 APU 内部运转规律选取低压压气机转子转速 N_1 ,高压压气机转子转速 N_2 ,燃油流量 W_1 ,滑油压力 p_0 和滑油温度 T_0 5种与 EGT 关联性高的性能参数作 为输入参数,建立起每个时间点下相关性能参数为 依赖的预测模型。

记*EGT*的时间序列集合为 $Y = [y_1, y_2, ..., y_r] \in \mathbb{R}^{T}$, 输入端 $N_1, N_2, W_t, p_o \oplus T_o = 5 \cap EGT$ 相关特征的时间 序列为 $X = [x_1, x_2, ..., x_T] = [x^{(1)}, x^{(2)}, ..., x^{(5)}]'$,具体的 展开式可由式(3)表示。其中 $x_t = [x_t^{(1)}, x_t^{(2)}, ..., x_t^{(5)}]$ 表示的是5个相关特征参数变量在t时刻测量值一个 集合, $x^{(k)} = [x_1^{(k)}, x_2^{(k)}, ..., x_T^{(k)}]$ 表示为第 $k \cap$ 相关特征 参数在 $T \cap$ 历史时刻的测量值序列。

$$\boldsymbol{X} = \begin{bmatrix} x_1^{(1)} & x_1^{(2)} & \cdots & x_1^{(5)} \\ x_2^{(1)} & x_2^{(2)} & \cdots & x_2^{(5)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ x_T^{(1)} & x_T^{(2)} & \cdots & x_T^{(5)} \end{bmatrix} \in \boldsymbol{R}^{T \times 5}$$
(3)

其中 $\mathbf{x}^{(k)}$ 的 $k(1 \le k \le 5)$ 表示特征个数。 \mathbf{x}_t 的 $t(1 \le t \le T)$ 表示t时刻对应特征的值。

根据与 EGT 相关的 5 种特征性能参数变量作为 输入,对应时刻 EGT 作为模型的输出,进行未来时间 时刻 EGT 的多变量预测,令整个模型的映射函数为 F_a,则预测值表示为

$$\tilde{y}_{T+1} = F_{\theta}(x_1, x_2, ..., x_T)$$
 (4)

为了得到每一个特征性能参数与当前时刻*EGT*的关联关系以及时间序列信息中的依赖关系,采用 一种结合特征注意力机制与时序注意力机制的双侧 注意力与 CNN-GRU 混合模型的多变量预测方法。 在输入侧引入特征注意力机制,计算出待测排气温 度值与其它相关性能参数的关联程度,这样使得相 关性强的特征分配到更大的权重,而削弱了相关性 弱或者无关的特征信息。CNN 通过卷积池化等操 作,挖掘输入信息的高维特征,有效地降低人工提取 特征而产生的误差。在输出端引入时序注意力机 制,目的是寻找当前时刻与长期记忆信息中历史时 刻的时序关系,自主选择与当前时刻关联度高的历 史关键时刻点的信息,解决 GRU 网络对于长时间序 列信息的记忆衰减问题。

3.2 特征注意力机制

为得到5种特征参数与待测 EGT的关联程度,在 输入侧引入特征注意力机制,采用多层感知机的计 算方式对各种特征的注意力权重进行量化。模型如 图3所示。



Fig. 3 Characteristic attention model

将*t*时刻的5种特征参数与前一时刻的隐层状态 *h*_{*t*-1}结合,作为特征注意力机制的输入,通过式(5)计 算得出此时每个特征参数所占权重,利用Softmax函 数按式(6)对*e*^(k)进行归一化,即

$$\boldsymbol{e}_{t}^{(k)} = \boldsymbol{V}_{e}^{T} \operatorname{relu}\left(\boldsymbol{W}_{e}\boldsymbol{h}_{t-1} + \boldsymbol{U}_{e}\boldsymbol{x}^{(k)} + \boldsymbol{b}_{e}\right)$$
(5)

$$\lambda_t^{(k)} = \frac{\exp\left(e_t^{(k)}\right)}{5} \tag{6}$$

$$\sum_{k=1}^{3} \exp\left(e_{\iota}^{(k)}\right)$$

式中 V_e , W_e 和 U_e 为特征注意力机制的权重矩阵, b_e 为 对应的偏差项。

根据特征注意力机制分配的特征参数权重λ^(k) 与对应的特征输入x^(k)相乘得到各个特征贡献率大小 不同的关联特征 *ε*,以此来对每个特征进行强弱相关 不同的表达,具体可以表示为

$$\tilde{\boldsymbol{x}}_{t} = (\boldsymbol{\lambda}_{t}^{(1)} \boldsymbol{x}_{t}^{(1)}, \boldsymbol{\lambda}_{t}^{(2)} \boldsymbol{x}_{t}^{(2)}, \dots, \boldsymbol{\lambda}_{t}^{(5)} \boldsymbol{x}_{t}^{(5)})^{\mathrm{T}}$$
(7)

最后通过式(8)对输入信息 *x*进行迭代,保证每 个时刻*t*的隐层状态*h*,都包含了关联特征 *x*

$$\boldsymbol{h}_{t} = f_{\text{GRU1}}(\boldsymbol{h}_{t-1}, \tilde{\boldsymbol{x}}_{t})$$
(8)

式中fGRU1表示输入侧GRU的网络单元。

3.3 CNN层

引入1D-CNN 网络的是对经过特征注意力机制 处理过的关联关系信息进行特征提取,将关联关系 信息映射到高维特征空间,挖掘深层次的特征信息, 提取特征变量中关键节点信息。卷积层对特征进行 提取,池化层对信息进行筛选,dropout层对部分神经 元丢弃,以防止网络对于某些局部特征过度依赖而 产生过拟合的情况。本文在1D-CNN与GRU的连接 处,使用最大池化层与dropout层代替全连接层。这 一操作既降低了输入到GRU网络的数据维度,减少 了网络训练时间,又最大程度上保留了输入特征的 时序信息,保证模型的预测准确性。

1D-CNN网络的输出特征向量R_o,可表示为

$$C = \operatorname{relu}(\boldsymbol{H} \otimes \boldsymbol{W} + \boldsymbol{b}_1) \tag{9}$$

$$\mathbf{P} = \operatorname{maxpolling}(\mathbf{C}) + \mathbf{b}_2 \tag{10}$$

式中H为输入侧GRU隐层集合,输出C和P分别为卷 积层与池化层的输出;W和b₁为卷积层的权重与偏置 项;b,为池化层的偏置项;CNN层的输出为

$$\boldsymbol{R}_{\varphi} = [r_1, r_2, \dots, r_{\downarrow}, \dots, r_{\varphi}]$$
(11)

3.4 时序注意力机制

由于排气温度的预测值受历史状态影响较大且 不同时刻的隐层状态信息对于当前网络的输出影响 程度也不同,此外由于时间序列长度的增加而使网 络输出更加不准确。为了使预测值能自主处理历史 状态信息,加强对于当前时刻输出关联度高的重要 历史时刻信息进行表达,本文对于 GRU 网络的输出 侧引入时序注意力机制。具体结构如图4所示。



Fig. 4 Temporal attention model

包含关联关系信息的隐层状态 $\{h_{\eta}\}_{\eta=1}^{T}$ 经过 CNN 处理后的时间序列信息为向量 R_{φ} ,将其作为 GRU 网络的输入,其输出表示为 C,在时间t时刻的输出表示为

$$c_{t} = f_{\text{GRU2}}(c_{t-1}, r_{t}) \qquad (12)$$

式中f_{GRU2}表示输出侧GRU的网络单元。

时序注意力机制的输入为经过输出侧 GRU 网络 处理过的输出向量 C,根据注意力机制对各时间点历 史状态信息进行加权表达,继续使用 Softmax 函数对 于权重 β_{ι}^{T} 进行归一化,记历史各个时刻隐层状态信 息对于当前时刻输出的关联程度为 α_{ι}^{σ} 。

$$\boldsymbol{\beta}_{\iota} = \boldsymbol{V}_{c}^{\mathrm{T}} \operatorname{relu}\left(\boldsymbol{W}_{c}\boldsymbol{c}_{\iota} + \boldsymbol{b}_{c}\right)$$
(13)

$$\alpha_{t} = \frac{\exp\left(\beta_{t}\right)}{\sum_{i=1}^{T} \exp\left(\beta_{i}\right)}$$
(14)

式中 V_{e} 与 W_{e} 表示为时序注意力的相应权重矩阵, b_{e} 为偏差。

α,表示对历史的各隐层状态信息对于当前时刻 预测输出的关联程度进行了量化,将所有的α[°]_i与对 应的隐层状态信息进行加权求和,时序注意力机制 在*t*时刻的输出用*l*_i表示。

$$l_i = \sum_{i=1}^{T} \alpha_i c_i \tag{15}$$

最后经过全连接层网络对输出信息进行维度的转换,得到最终的排气温度预测值 ỹ_{r+1}

$$\tilde{y}_{T+1} = F_{\theta}(x_1, x_2, ..., x_T) = \tanh(W_y l_t + b_y)$$
 (16)

式中 W,和b,是对网络进行维度变化的权重与偏置。

3.5 基于BAM和CNN-GRU的混合模型

整个预测模型结构如图5所示,输入信息经过特征注意力机制处理后,得到赋予不同权重的关联信息,随后进入GRU网络进行学习,网络的输出作为1D-CNN的输入,经过卷积层、池化层、dropout层的处理,信息进入输出侧GRU网络,隐层状态作为输出侧时序注意力机制的输入,得到的综合信息经过迭代学习与全连接层的维度变换,得到最终的预测输出值。此模型在训练过程中,选择Adam(Adaptive Moment Estimation)优化算法进行各种参数的更新学习,模型的损失函数采用mse函数,如式(17)所示。

$$Loss = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \tilde{y}_i)^2$$
(17)

式中n表示为样本个数; y_i 为EGT实际值, \tilde{y}_i 为模型预测的EGT值。

4 实验结果与分析

4.1 数据预处理与评价指标

本文实验数据来自某航空公司 B-787 飞机的 APU性能参数数据。数据记录是在其启动,并在飞 机双发启动时结束,飞机爬升到一定高度只有主发 动机在运转,而 APU 通常处于关闭状态。一个飞行 周期内, APU 只在部分时间内运转。为了保证样本



Fig. 5 Model structure based on BAM and CNN-GRU

容量能覆盖足够的航班次数,按照1min/次采集性能 参数数据,共2109组数据。选取N₁,N₂,W_r,p_o和T_o 5个与EGT相关参数作为变量输入,对应的EGT作为 输出。部分原始数据如表1所示。

Table 1 Part of raw data

Sample	<i>EGT</i> /°C	$N_1/\%$	$N_2/\%$	$W_{\rm f}/({\rm kg}/{\rm h})$	p_{o}/kPa	$T_{o}/^{\circ}C$
1	621	64.06	93.69	2792	442.06	107.63
2	618	64.00	93.75	2823	443.99	107.56
3	615	63.94	93.75	2809	442.68	107.50
÷	:	÷	÷	:	:	÷
1000	648	76.31	99.25	4583	502.56	102.56
:	:	:	:	:	:	:

APU的排气温度与相关的特征参数在飞机航行 的过程中波动范围很大,且数据的量纲级别也不同, 需要对数据进行归一化的预处理。

$$x = \frac{x_i - x_{\min}}{x_{\max} - x_{\min}}$$
(18)

式中 x 为数据归一化后的结果, x_{max}和 x_{min}分别为输入 样本 x_i的最大值与最小值。

本文将平均绝对误差(Mean Absolute Error, *MAE*)、 均方根误差(Root Mean Square Error, *RMSE*)与平均 绝对误差百分比(Mean Absolute Percentage Error, *MAPE*)作为评价各模型预测精度的指标,表达式如 下所示

$$MAE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} |y_i - \tilde{y}_i|$$
(19)

$$RMSE = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \tilde{y}_i)^2}$$
(20)

$$MAPE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \frac{|y_i - \tilde{y}_i|}{y_i} \times 100\%$$
(21)

式中n为样本个数,y_i与 ỹ_i分别为第i个样本的实际值 与模型预测值。

4.2 模型实验结果分析

对样本数据采用本文提出的BAM和CNN-GRU 的混合模型、BAM-GRU模型、CNN-GRU模型、GRU 模型、LSTM模型、BP模型和SVM模型进行预测输 出。训练集和测试集以4:1的比例进行划分。上述 模型中涉及GRU网络与LSTM网络结构的均采用相 同的超参数(隐层神经元数量均为128,滑动窗口为 6,迭代次数为400,batch_size为256);注意力机制内 部均采用 relu 作为激活函数,并使用 Softmax 函数对 其进行归一化;CNN 网络的卷积层设置为 64,卷积核 为 1,最大池化层为 4,dropout 为 0.3; BP 网络采用隐 层神经元个数为 8 的网络结构; SVM 网络采用径向基 核函数。

根据本文选取的3种评价指标来评价不同模型 的预测性能与精度,实验对比结果如表2所示。

 Table 2 Comparison of prediction accuracy of different models

models						
Model	MAE	RMSE	MAPE			
BP	4.48	4.57	0.67			
SVM	3.12	3.76	0.48			
LSTM	2.96	3.47	0.46			
GRU	2.71	3.17	0.42			
CNN-GRU	2.02	2.98	0.32			
BAM-GRU	1.97	2.39	0.30			
Proposed	1.10	1.81	0.17			

从表 2 信息得出本文算法的预测精度要优于其 它 6 种算法,其中 MAE 相比于其它 6 种方法分别降低 了 75.45%,64.74%,62.84%,59.41%,45.54%,44.16%; RMSE 相比于其它 6 种方法分别降低 60.39%, 51.86%,47.84%,42.90%,39.26%,24.27%;MAPE 相 比于其它 6 种方法分别降低了 0.50%,0.31%,0.29%, 0.25%,0.15%,0.13%。综合分析,本文算法在 3 种误 差评价指标上都有明显的降低,表明本文算法有较 为出色的预测性能。

根据误差结果分析,机器学习的方法(BP,SVM) 在预测效果上不如深度学习的方法(LSTM,GRU, CNN-GRU,BAM-GRU,Proposed)突出。从表2可以 看出CNN-GRU模型与BAM-GRU模型较单一的深 度学习模型3种误差评价指标有了明显的下降,说明 CNN网络可以通过对多变量输入性能参数的高维局 部依赖关系进行挖掘,以此来提升模型的预测性能。 而通过引入BAM,在输入侧量化了输入特征对输出 的关联程度,自适应地提取各性能特征的贡献率,有 效地避免非关键信息与次要特征信息的输出表达, 而强化重要信息对于预测输出的影响;输出侧则加 强了历史重要信息对于当前预测输出的关联性表 达,减少信息遗漏与记忆衰减,解决了LSTM,GRU单 一网络模型的预测滞后问题。

各模型在测试集上的预测输出曲线对比如图6, 图7所示,由图6可以看出,传统的机器学习方法预 测效果较差,预测输出值与真实值的拟合程度较低, 误差较大。

通过图7表明,深度学习模型的预测输出与真



Fig. 6 Comparison of predicted values between the proposed model and the machine learning model

实值拟合程度较高,证明了深度学习在时间序列预测上的优势。本文提出的BAM和CNN-GRU的混合模型不仅在略为平滑的区间段能准确预测,在高低峰值时间段也准确地捕捉EGT的变化规律。其它4种学习方法在部分区间段也可以对EGT准确预测,但是在EGT峰值与较为剧烈波动区域时,其预测性能与本文所提方法还是有一定的差距。表明本文所提模型在建立时间序列的长时间依赖关系、有效地捕捉EGT动态变化规律等方面的良好性能。通过对EGT准确地预测,可以提前得知EGT的变化规律,并与相应基线值进行比较,查看其差值是否在飞机运行允许的最大范围内,再采取对应检修策略。此外当发现在某个预测时间段内,出现EGT的突然大幅度升降,就需要考虑APU运行状态是否正常,及时排查原因以避免飞机发生安全事故。



Fig. 7 Comparison between the predicted value of the proposed model and the deep learning model

4.3 模型效果验证

为了验证本文方法在非平稳、多变量和长周期 EGT预测上的稳定性及泛化能力,对EGT进行多步预 测。由于机器学习的方法预测性能不佳,这里只选 用深度学习的方法来对EGT进行多步预测。本文选 用5种深度学习模型对EGT进行3步与5步预测。采 用上文提出的3种评价指标对各模型进行对比,由图 8与图9可得出,步长的增加导致了MAE,RMSE与 MAPE在不同程度上的增大,相对于单步预测来说, 5种算法的RMSE在3步预测上分别增加了9%,13%, 11%,9%,10%,;在5步预测上分别增加了17%, 18%,15%,20%,30%。这是由于多步预测是建立在 单步预测基础上的滚动预测,会将单步预测的误差 累计。表明步长的增加会导致模型的泛化能力与稳 定性变差,预测性能也就下降。本文算法RMSE的增 幅还是较高,不过总体而言,本文提出的模型在3步 与5步预测中3种误差评价指标仍是最小的,预测值 与实际 EGT 最接近,表明本文模型在一定程度上对 累计的单步误差进行了修正,提高了多步预测的 精度。



Fig. 8 Evaluation index values of different models in threestep prediction



Fig. 9 Evaluation index values of different models in fivestep prediction

5 结 论

本文提出了一种基于 BAM 和 CNN-GRU 的混合 模型,用以提高长周期 APU 排气温度模型的预测精 度与稳定性。得出以下结论:

(1)构建了 N₁, N₂, W₁, P₀和 T₀5个与 EGT 相关的 性能参数特征集,利用 CNN 在数据挖掘上的优势,提 取映射到高维空间中的特征信息,充分捕捉特征参 数之间的局部依赖关系。

(2)在输入与输出两侧分别引入特征注意力机 制与时序注意力机制。特征注意力机制可以量化不 同特征对预测输出影响的关联程度,突出表达重要 特征信息,抑制表达次要特征信息。时序注意力机 制的引入可以进一步捕捉历史关键信息,并加强其 对当前输出的影响程度,以此来消除对于长时间序 列预测的记忆衰减问题。

(3)通过实验表明,针对长时间、多变量的APU排 气温度的预测,本文提出的混合模型在单步与多步预 测中,预测效果均优于其他的预测算法。但是随着预 测步长的增加,模型的预测精度也随之下降,后续可以 借助优化网络结构的手段,提高多步预测的稳定性。 致谢:感谢民航科技项目基金的资助。

参考文献

- [1] 刘 伟,田宏星,陈玉春,等.航空发动机空气起动 系统性能匹配计算方法[J].推进技术,2020,41(2): 277-284. (LIU Wei, TIAN Hong-xing, CHEN Yuchun, et al. Calculation Method for Performance Matching of Aero-Engine Air Starting System [J]. Journal of Propulsion Technology, 2020, 41(2): 277-284.)
- [2] 施彬彬.飞机辅助动力装置控制技术研究[D].南京: 南京航空航天大学,2013.

- [3] 赵运生,胡 骏,吴铁鹰,等.大型民用飞机辅助动 力装置性能仿真[J]. 航空动力学报,2011,26(7): 1590-1598.
- [4] 刘连胜,张晗星,刘晓磊,等.面向飞机辅助动力装置在翼剩余寿命预测的性能参数扩增方法[J].仪器 仪表学报,2020,41(7):107-116.
- [5] 董 平. APU系统的状态监测与维修决策研究[D].南京:南京航空航天大学, 2018.
- [6] 黄江博. 航空发动机排气温度预测研究[D]. 天津:中 国民航大学, 2018.
- [7] Christos S, Fakhre A, Ian J. Experimental Investigation and Simulation of a Boeing 747 Auxiliary Power Unit[J]. Journal of Engineering for Gas Turbines and Power, 2020, 142(8).
- [8] Volponi A J, Tang L. Improved Engine Health Monitoring Using Full Flight Data and Companion Engine Information [J]. SAE International Journal of Aerospace, 2016, 9(1): 91-102.
- [9] 王 坤,侯树贤,王 力.基于自适应变异 PSO-SVM 的 APU 性能参数预测模型[J].系统工程与电子技术, 2021,43(2):526-536.
- [10] 曹惠玲,王 冉.基于滑动时窗策略自适应优化支持 向量机的航空发动机性能参数在线预测[J].推进技 术, 2020, 41 (8): 1887-1894. (CAO Hui-ling, WANG Ran. On-Line Prediction of Aeroengine Performance Parameters Based on Sliding Time Window Strategy Adaptive Optimization Support Vector Machine [J]. *Journal of Propulsion Technology*, 2020, 41(8): 1887-1894.)
- [11] Yilmaz I. Evaluation of the Relationship Between Exhaust Gas Temperature and Operational Parameters in CFM56-7B Engines[J]. Proceedings of the Institution of Mechanical Engineers, 2009, 223(4): 433-440.
- [12] 万 晨. 基于深度学习的多变量时间序列预测算法与应用研究[D]. 南京:南京大学,2020.
- [13] Kamara A F. 基于深度学习的时间序列分类和预测研 究[D]. 合肥:中国科学技术大学, 2020.
- [14] Li F, Liu M, Zhao Y J, et al. Feature Extraction and Classification of Heart Sound Using 1D Convolutional Neural Networks [J]. EURASIP Journal on Advances in Signal Processing, 2019, 59: 117-171.
- [15] Barzegar R, Aalami M T, Adamowski J. Short-Term Water Quality Variable Prediction Using a Hybrid CNN-LSTM Deep Learning Model[J]. Stochastic Environmental Research and Risk Assessment, 2020, 34(8): 1-19.
- [16] Liu Y Q, Gong C Y, Yang L, et al. DSTP-RNN: A Du-

al-Stage Two-Phase Attention-Based Recurrent Neural Network for Long-Term and Multivariate Time Series Prediction[J]. *Expert Systems with Applications*, 2020, 143 (11).

- [17] 余映红.基于深度学习的航空发动机气路参数基线建 模和趋势预测研究[D]. 厦门:厦门大学,2019.
- [18] Pak U, Ma J, Ryu U, et al. Deep Learning-Based PM2.5 Prediction Considering the Spatiotemporal Correlations: A Case Study of Beijing, China[J]. Science of the Total Environment, 2020, 699(13).
- [19] 崔 宇,侯慧娟,胥明凯,等.基于双重注意力机制的变压器油中溶解气体预测模型[J].中国电机工程 学报,2020,40(1):338-347.

- [20] 傅颖颖,张 丰,杜震洪,等.融合图卷积神经网络 和注意力机制的PM2.5小时浓度多步预测[J].浙江大 学学报(理学版),2021,48(1):74-83.
- [21] Bashar A, Stefanos K, Georgios L, et al. An Autoencoder Wavelet Based Deep Neural Network with Attention Mechanism for Multi-Step Prediction of Plant Growth[J]. Information Sciences, 2021, 560: 35-50.
- [22] 皮 骏,黄江博,黄 磊,等.基于改进QPSO-SVR 的航空发动机排气温度预测[J].振动、测试与诊断, 2019,39(2):267-272.
- [23] 张 帅,杜 军,严 智.基于输出层增强的LSTM发动机排气温度模型[J].电子测量与仪器学报,2019, 3(8):124-132.

(编辑:梅 瑛)